

# Lidar Objekterkennung

Du hast Lust ein autonomes Fahrzeug zu entwickeln um dein Wissen zu erweitern? Dann bist du bei uns richtig. Wir sind ein selbstorganisierter, studentischer Verein, welcher ein autonomes Rennfahrzeug entwickelt und baut, mit welchem wir uns auf internationalen Events gegen andere Teams messen. Deine Aufgabe besteht in der Weiterentwicklung eines Lidar Objekterkennungssystems, welches an Ros angebunden ist. Mithilfe eines Algorithmuses werden aktuell aus den optischen Informationen die 3D Positionen der Leitkegel erkannt.

## AUFGABEN

- Einarbeitung in das bestehende System
- Vervollständigung und Erweiterung des bestehenden Systems
- Verbesserung der Genauigkeit und Robustheit des Systems

## ANFORDERUNGEN

- Basisfähigkeiten im Programmieren (C++, Python, ROS sind empfehlenswert)
- Interesse an der Funktionsweise autonomer Fahrzeuge
- Motivation neue Dinge zu erlernen

## WIR BIETEN

- Eine gute Vernetzung mit unseren Sponsoren und Partnern aus der Industrie
- Workshops, Seminare und Themen für Abschlussarbeiten
- Software auf aktuellem Industriestandard
- Zugang zur Fertigung

#autonom #elektrisch